

## Tema 2: Cinemática de la partícula

**Antonio González Fernández**  
Departamento de Física Aplicada III  
Universidad de Sevilla

© 2013, Antonio González Fernández

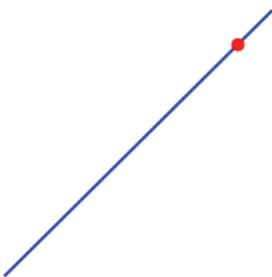
### Parte 1/4 Cinemática del movimiento rectilíneo

¿De que va la cinemática en 1D?

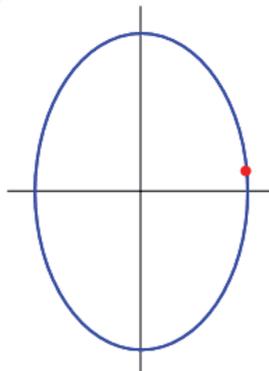
Partícula material: cuerpo con masa pero de tamaño nulo

Se aplica cuando los desplazamientos son mucho mayores que el tamaño de la partícula

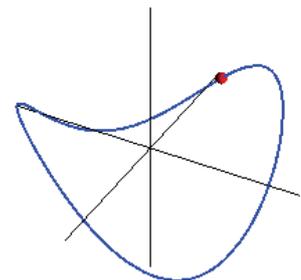
Movimiento  
rectilíneo (1D)



Movimiento  
plano (2D)



Caso general  
(3D)

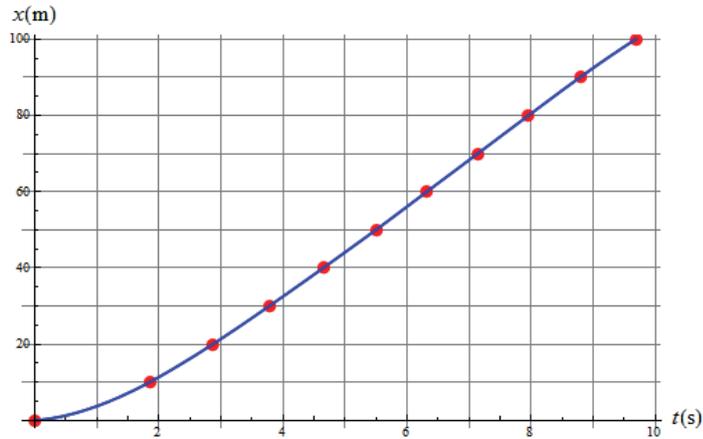


© 2013, Antonio González Fernández

La posición de la partícula se puede tabular y representar frente al tiempo

$t(s)$	$x(m)$
0.00	0
1.85	10
2.87	20
3.78	30
4.65	40
5.50	50
6.32	60
7.14	70
7.96	80
8.79	90
9.69	100

(Bolt, 2008)



Dado que Usain Bolt no se desmaterializa, podemos admitir una función continua  $x(t)$

En un movimiento rectilíneo puede haber avances y retrocesos

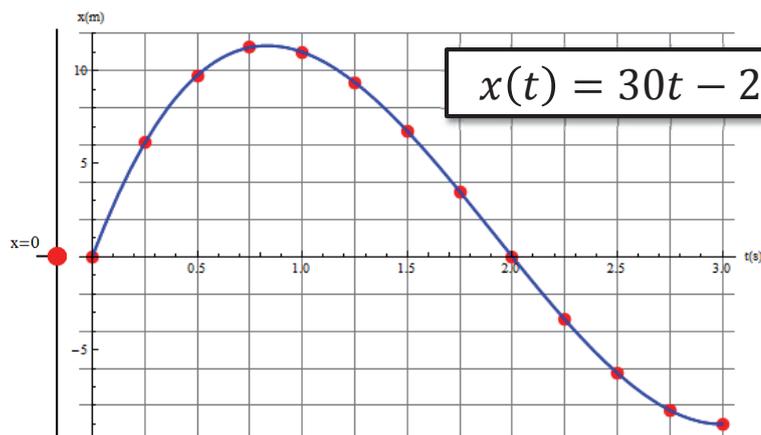
$t(s)$	$x(m)$
0.00	0.000
0.25	6.125
0.50	9.750
0.75	11.250
1.00	11.000
1.25	9.375
1.50	6.750
1.75	3.500
2.00	0.000
2.25	-3.375
2.50	-6.250
2.75	-8.250
3.00	-9.000

$x(t)$  puede ser cualquier función continua

$x = 0$  es un punto de referencia

$x > 0$  o  $x < 0$  según esté a un lado u otro

La recta no tiene por qué ser horizontal



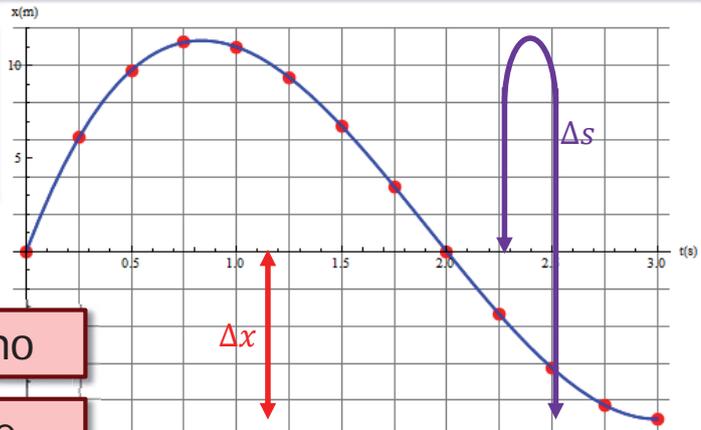
# Desplazamiento y distancia recorrida no son la misma cosa

El desplazamiento  $\Delta x$  es la diferencia entre la posición final y la inicial

$$\Delta x = x_2 - x_1$$

Puede tener cualquier signo

No depende de lo que pase en medio (función de estado)



$$\Delta x = -9\text{m} - (0\text{m}) = -9\text{m}$$

La distancia recorrida  $\Delta s$  es la suma de todos los desplazamientos en valor absoluto

Es siempre positiva

$$\Delta s = 31.69\text{m}$$

Depende de lo que pase en medio (función del camino)

# Velocidad media: desplazamiento dividido por el intervalo

La velocidad media se define como:

$$v_m = \frac{x_2 - x_1}{t_2 - t_1} = \frac{\Delta x}{\Delta t}$$

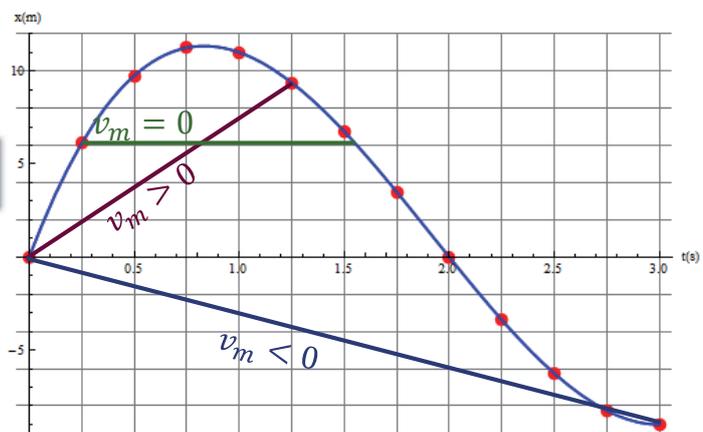
En el SI se mide en m/s

Puede ser  $>0$ ,  $<0$  o  $=0$

Se anula si no hay desplazamiento neto

Desplazamiento realizado

Intervalo de tiempo empleado



Es la pendiente de la secante en la gráfica de  $x(t)$

# La velocidad instantánea es el límite de la velocidad media

¿Qué significa ir a 120km/h?

$$\frac{120\text{km}}{1\text{h}} = \frac{2\text{km}}{1\text{min}} = \frac{33.3\text{m}}{1\text{s}} = \frac{3.33\text{m}}{0.1\text{s}} \dots$$

Se van eligiendo intervalos cada vez más pequeño  $\Delta t \rightarrow 0$

Diferencial de tiempo, dt: intervalo muy, muy breve ( $\Delta t \rightarrow 0$ )

Diferencial de posición, dx: desplazamiento minúsculo ( $\Delta x \rightarrow 0$ )

$$v = \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \frac{\Delta x}{\Delta t} = \frac{dx}{dt}$$

© 2013, Antonio González Fernández

$t_1$	$t_2$	$\Delta t$	$x_1$	$x_2$	$\Delta x$	$\Delta x/\Delta t$
1.000	2.000	1.000	11.00	0.000	-11.00	-11.00
1.000	1.100	0.100	11.00	10.494	-0.506	-5.06
1.000	1.010	0.010	11.00	10.9589	-0.0411	-4.110
1.000	1.001	0.001	11.00	10.9960	-0.0040	-4.011
...	...	...	...	...	...	...
1.000	1.000	0.000	11.00	11.00	0.000	-4.000

# La velocidad instantánea es la derivada de la posición respecto al tiempo

$$v = \lim_{t_2 \rightarrow t_1} \frac{x_2 - x_1}{t_2 - t_1} = \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \frac{\Delta x}{\Delta t} = \frac{dx}{dt}$$

Notación de Leibniz de la derivada

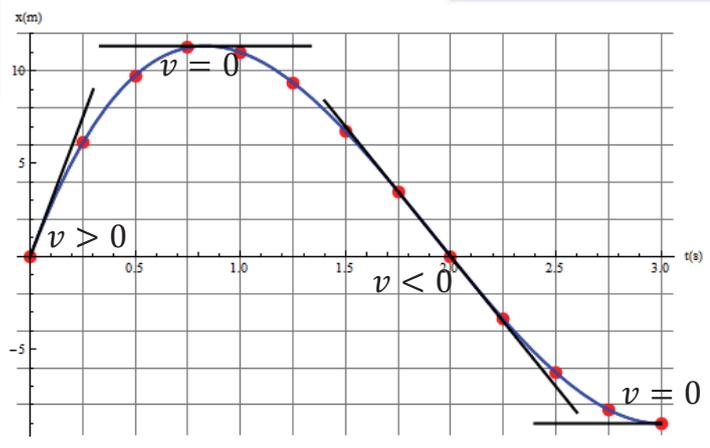
Una derivada no es más que una división

$v = \dot{x}$  El punto solo se usa para derivadas respecto al tiempo

La velocidad puede ser positiva, negativa o nula

$v = 0$ : reposo

- Instantáneo
- Permanente



Gráficamente es la pendiente de la tangente a la curva  $x(t)$

© 2013, Antonio González Fernández

# La velocidad también es una función del tiempo

Hallando la velocidad en cada instante obtenemos la función  $v = v(t)$

(SI)

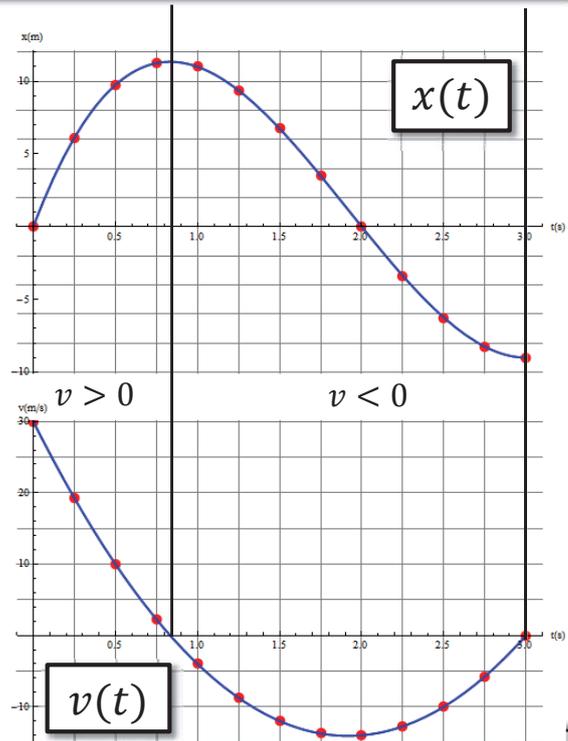
$$x(t) = 30t - 23t^2 + 4t^3$$

$$v(t) = 30 - 46t + 12t^2$$

$$v > 0: x \uparrow$$

$$v < 0: x \downarrow$$

Los instantes en que  $v = 0$  corresponden a extremos de  $x(t)$



# A partir de la posición obtenemos la velocidad... y viceversa

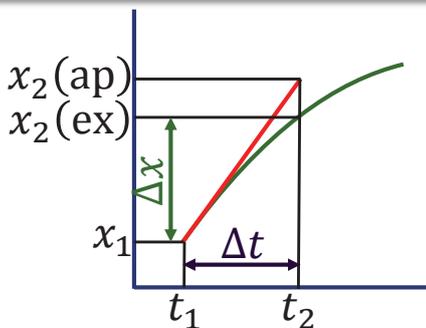
Conocida la velocidad en un instante puede hallarse un desplazamiento pequeño

$$dx = v dt$$

$$\Delta x \approx v \Delta t$$

Solo si  $\Delta t \ll$

$$x_2 \approx x_1 + v(t_2 - t_1)$$



El desplazamiento total es la suma de los pequeños desplazamientos

$$\begin{aligned} \Delta x &= \Delta x_1 + \Delta x_2 + \Delta x_3 \dots \\ &= v_1 \Delta t_1 + v_2 \Delta t_2 + \dots = \sum_{i=1}^n v_i \Delta t_i \end{aligned}$$

Tomando el límite

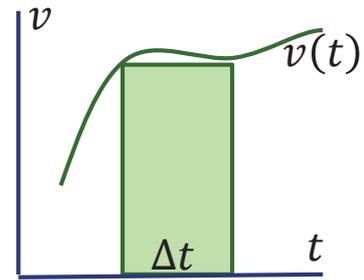
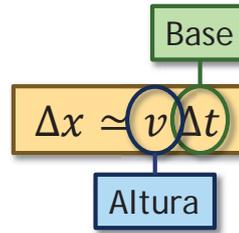
$$\Delta x = \int_{t_i}^{t_f} v dt$$

Una integral no es más que una suma

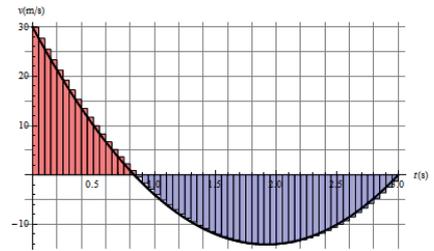
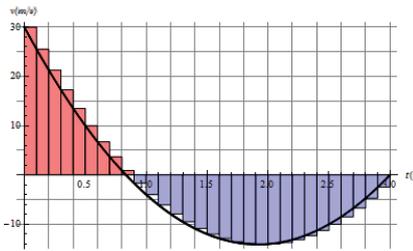
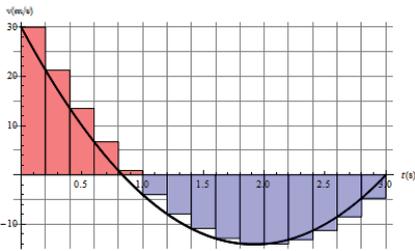
$$x(t) = x_0 + \int_{t_0}^t v dt$$

# Una integral equivale a una suma de áreas (con signo)

El desplazamiento elemental equivale al área de un rectángulo



El desplazamiento total es la suma



Cuando  $\Delta t \rightarrow 0$  se aproxima al área bajo la curva

Si  $v < 0$ , la partícula retrocede: el área se resta

# Rapidez y distancia recorrida: tomando valores absolutos

En el habla cotidiana la "velocidad" no tiene signo

$|v|$ : rapidez (o celeridad)

A partir de la rapidez se halla la distancia recorrida

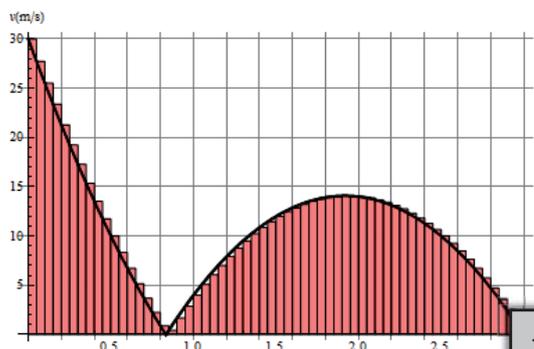
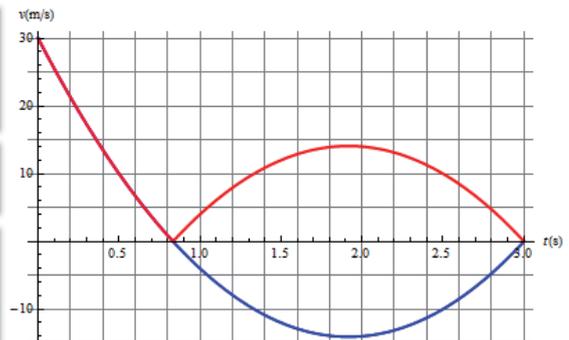
$$ds = |v| dt$$

$$|v| = \frac{ds}{dt} = \dot{s}$$

$$\Delta s = \int_{t_i}^{t_f} |v| dt$$

Todo suma

$$s(t) = s_0 + \int_{t_0}^t |v| dt$$



A partir de la velocidad instantánea se puede hallar la velocidad media

Una partícula se mueve con  $v = v_0 T/t$  ¿Cuál es la velocidad media entre  $t = T$  y  $t = 3T$ ?

A  $0.667v_0$

$$\frac{1}{2} \left( \frac{v_0 T}{T} + \frac{v_0 T}{3T} \right) = \frac{2}{3} v_0 = 0.667v_0$$

B  $0.500v_0$

$$\frac{v_0 T}{2T} = 0.500v_0$$

C  $0.549v_0$

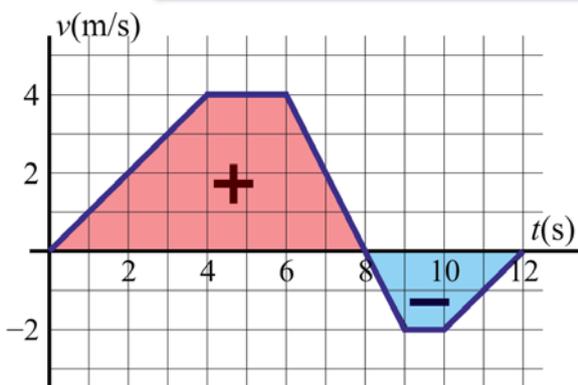
$$\frac{1}{2T} \int_T^{3T} \frac{v_0 T}{t} dt = \frac{1}{2} \ln \left( \frac{3T}{T} \right) = 0.549v_0$$

D No hay información suficiente para hallarla

$$v_m = \frac{\Delta x}{\Delta t} = \frac{1}{\Delta t} \int_{t_1}^{t_2} v dt$$

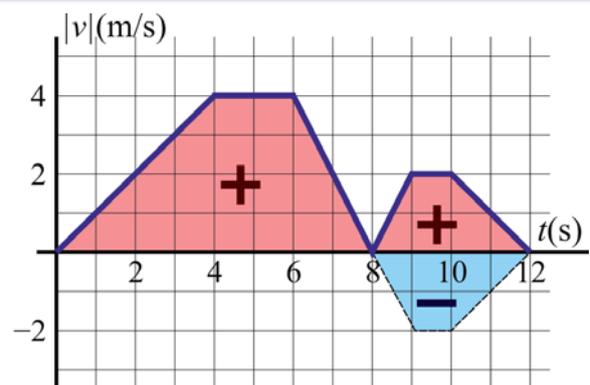
© 2013, Antonio González Fernández

Ejemplo de comparación entre desplazamientos y distancias recorridas



$$\Delta x = 20\text{m} - 5\text{m} = 15\text{m}$$

$$v_m = \frac{\Delta x}{\Delta t} = \frac{15\text{m}}{12\text{s}} = 1.25 \frac{\text{m}}{\text{s}}$$



$$\Delta s = 20\text{m} + 5\text{m} = 25\text{m}$$

$$|v|_m = \frac{\Delta s}{\Delta t} = \frac{25\text{m}}{12\text{s}} = 2.08 \frac{\text{m}}{\text{s}}$$

© 2013, Antonio González Fernández

# Ejemplo de comparación analítica

Sea  $v(t) = 3t^2 - 66t + 216$   
 ( $t$  en s,  $v$  en m/s).  $x(0) = 0$

¿ $\Delta x$  en  $0s < t < 24s$ ?

¿ $\Delta s$  en  $0s < t < 24s$ ?

$$\Delta x = \int_0^{24} (3t^2 - 66t + 216)dt = 0m$$

$$v_m = \frac{0m}{24s} = 0 \frac{m}{s}$$

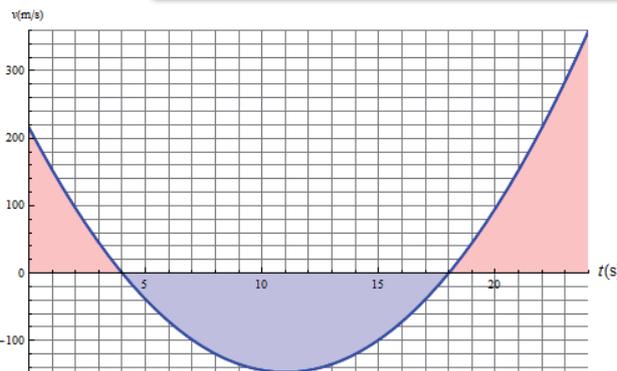
$v(t) = 0$  en  $t = 4s$  y  $t = 18s$

$$v(t) \begin{cases} > 0 & 0s \leq t < 4s \\ < 0 & 4s < t < 18s \\ > 0 & 18s < t \leq 24s \end{cases}$$

$$\Delta s = \int_0^4 v dt - \int_4^{18} v dt + \int_{18}^{24} v dt = 2744m$$

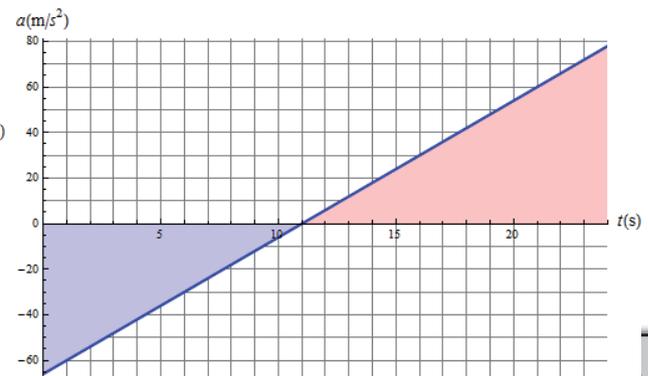
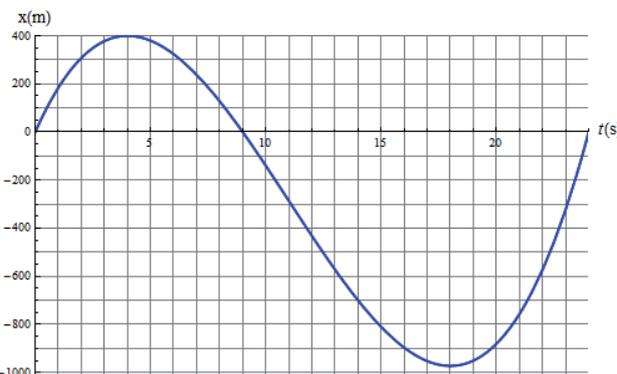
$$|v|_m = \frac{2744m}{24s} = 114.3 \frac{m}{s}$$

# Gráficas del ejemplo analítico



$t(s)$	$x(m)$
0	0
4	400
19	-972
24	0

$$\Delta s = 400m + (972 + 400)m + 972m$$



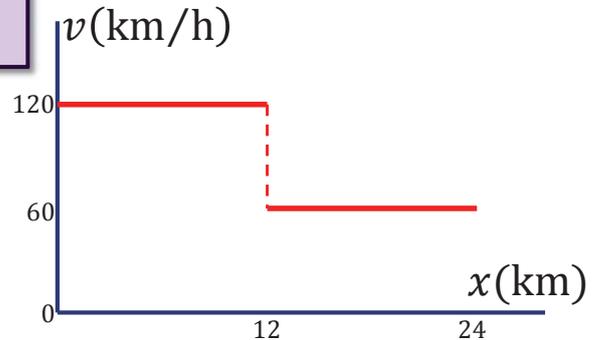
# ¿Qué ocurre si lo que conocemos es la velocidad como función de la posición?

Un coche recorre 12km a 120km/h y otros 12km a 60km/h, ¿cuál es su velocidad media?

¿90km/h? **NO**

$$\Delta x = \Delta x_1 + \Delta x_2 = 24\text{km}$$

$$\begin{aligned} \Delta t &= \Delta t_1 + \Delta t_2 = \frac{\Delta x_1}{v_1} + \frac{\Delta x_2}{v_2} \\ &= \frac{12\text{km}}{120\text{ km/h}} + \frac{12\text{km}}{60\text{ km/h}} \\ &= (0.1 + 0.2)\text{h} = 0.3\text{h} \end{aligned}$$



$$v_m = \frac{\Delta x}{\Delta t} = \frac{24\text{km}}{0.3\text{h}} = 80 \frac{\text{km}}{\text{h}}$$

En general

$$dx = v(x)dt$$

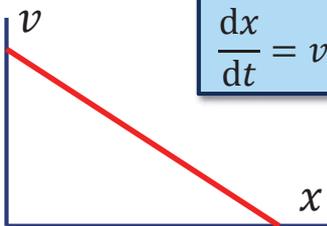
$$dt = \frac{dx}{v(x)}$$

$$t(x) = \int_{x_0}^x \frac{dx}{v(x)}$$

$$x = x(t)$$

# Un ejemplo no trivial de velocidad dependiente de la posición

Una partícula se mueve de forma que  $v = v_0 - kx$  y  $x(0) = 0$ . ¿Llega a pararse? ¿Qué distancia recorre hasta que se para?



$$\frac{dx}{dt} = v_0 - kx$$

$$\frac{dx}{v_0 - kx} = dt$$

$$\int_0^x \frac{dx}{v_0 - kx} = \int_0^t dt$$

$$x = \frac{v_0}{k} (1 - e^{-kt})$$

$$-\frac{1}{k} \ln\left(\frac{v_0 - kx}{v_0}\right) = t$$

Forma alternativa

Se para cuando  $x = v_0/k$

$$x = \frac{v_0}{k} + y$$



$$\frac{dy}{dt} = -ky$$

$$x(0) = 0 = \frac{v_0}{k} + A$$

$$x = \frac{v_0}{k} + Ae^{-kt}$$

$$y = Ae^{-kt}$$

$$x = \frac{v_0}{k} (1 - e^{-kt})$$

# La aceleración instantánea es la velocidad con que varía la velocidad

A partir de la velocidad instantánea se define la aceleración

$$a = \lim_{t_2 \rightarrow t_1} \frac{v_2 - v_1}{t_2 - t_1} = \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \frac{\Delta v}{\Delta t}$$

Es la segunda derivada de la posición

Ej. (SI)

$$a = \frac{dv}{dt} = \frac{d^2x}{dt^2}$$

Notación de Leibniz de la 2ª derivada

$$a = \dot{v} = \ddot{x}$$

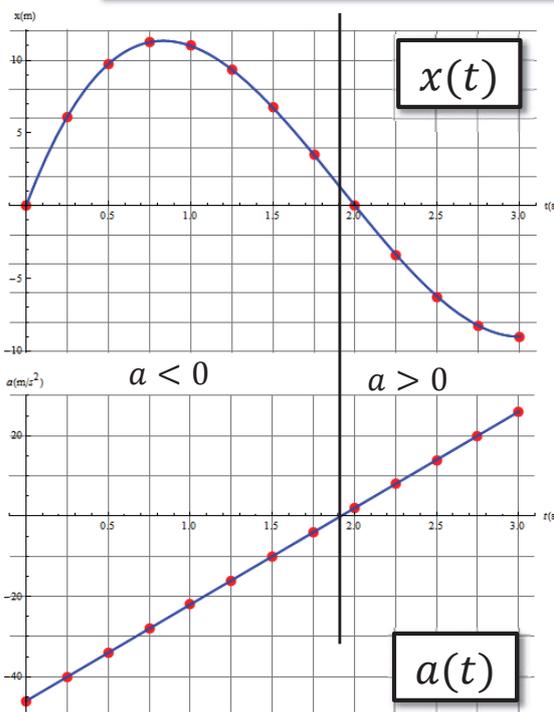
Doble punto: segunda derivada

$$x(t) = 30t - 23t^2 + 4t^3$$

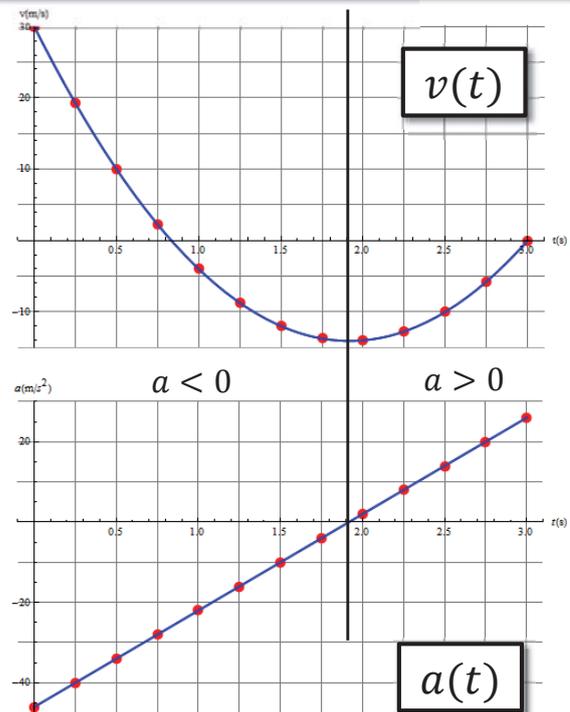
$$v(t) = 30 - 46t + 12t^2$$

$$a(t) = -46 + 24t$$

# Interpretación geométrica de la aceleración

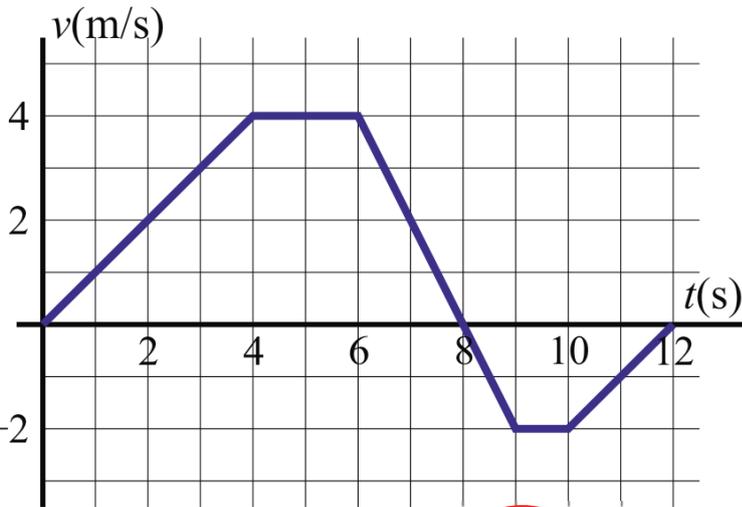


Concavidad de  $x(t)$



Pendiente de la curva  $v(t)$

# Ejemplo de aceleración obtenida a partir de la velocidad



De los cuatro instantes siguientes, ¿en cual la aceleración tiene el mayor valor absoluto?

- A

0.0 s
- B

5.0 s
- C

8.0 s
- D

9.5 s

# A partir de la aceleración puede hallarse la velocidad y la posición

Las variaciones en la velocidad pueden hallarse a partir de la aceleración

$$dv = a dt$$

$$\Delta v \approx a \Delta t$$

Solo si  $\Delta t \ll$

$$v_2 \approx v_1 + a(t_2 - t_1)$$

$$\Delta v = \Delta v_1 + \Delta v_2 + \Delta v_3 \dots$$

$$= a_1 \Delta t_1 + a_2 \Delta t_2 + a_3 \Delta t_3 \dots$$



$$\Delta v = \int_{t_i}^{t_f} a dt$$

Una vez hallada  $v(t)$  puede calcularse  $x(t)$

$$v(t) = v_0 + \int_{t_0}^t a dt$$

$$x(t) = x_0 + \int_{t_0}^t v dt$$

Es necesario conocer  $x_0$  y  $v_0$  (condiciones iniciales)

# ¿Es lo mismo frenar que tener aceleración negativa?

La aceleración puede tener cualquier signo

$a > 0$ : velocidad creciente

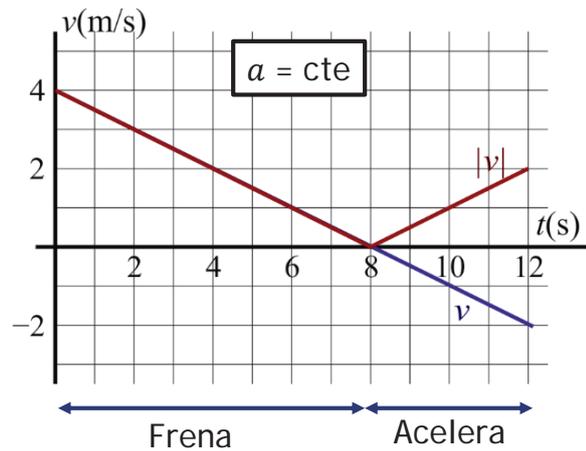
$a < 0$ : velocidad decreciente

Se refiere al cambio de la velocidad, no de la rapidez

“Frenar” y “acelerar” se refiere al cambio de la rapidez

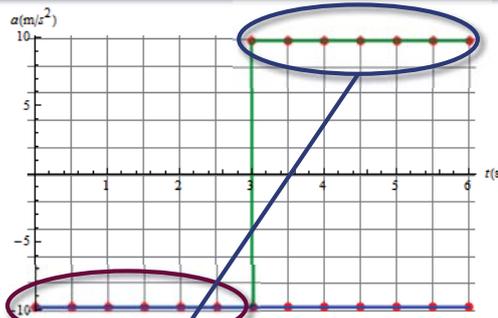
$$a_t = \frac{d|v|}{dt}$$

Aceleración tangencial



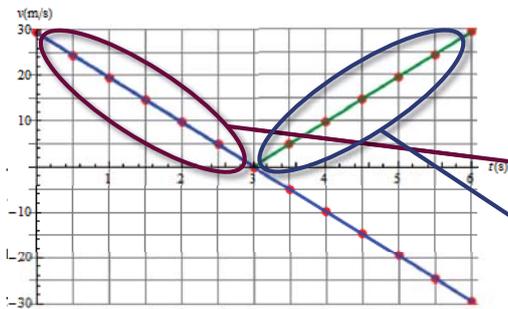
# Ejemplo: El caso de un cuerpo que se mueve por gravedad

Si una piedra se lanza *verticalmente* hacia arriba



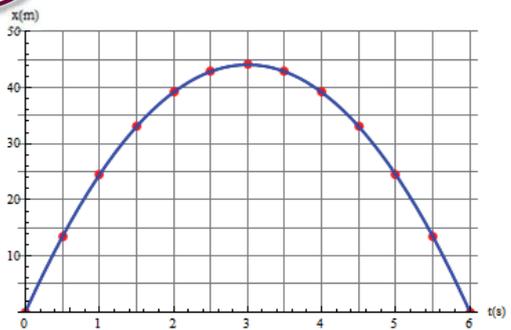
$a = -g$

$a_t = \pm g$



Frena

Acelera



$$v = v_0 + \int_0^t (-g)dt = v_0 - gt$$

$$|v| = |v_0 - gt| = \begin{cases} v_0 - gt & t < v_0/g \\ gt - v_0 & t > v_0/g \end{cases}$$

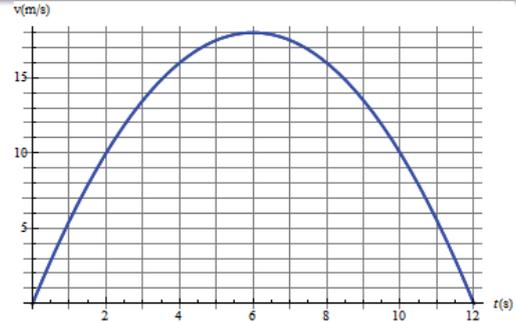
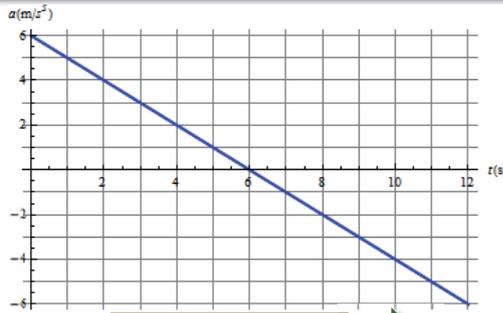
$$x = x_0 + \int_0^t (v_0 - gt)dt = x_0 + v_0t - \frac{1}{2}gt^2$$

# Ejemplo de aceleración variable en el tiempo

$$a(t)$$

$$v(0) = 0$$

¿ $v_m$  entre  $t = 0s$  y  $t = 12s$ ?



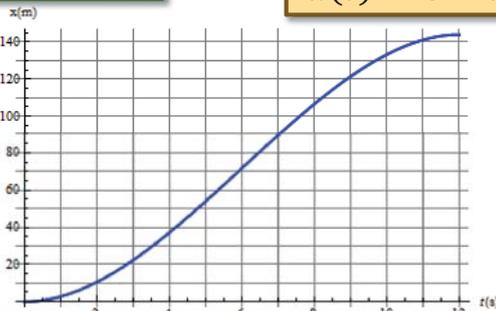
$$a(t) = 6 - t$$

$$v(t) = 0 + \int_0^t (6 - t) dt = 6t - \frac{t^2}{2}$$

$$v(12s) = 0 \frac{m}{s}$$

¿ $v_m = 0$ ?

¿ $v_m = 9m/s$ ?



$$x(t) = 0 + \int_0^t \left(6t - \frac{t^2}{2}\right) dt = 3t - \frac{t^3}{6}$$

$$x(12s) = 144m$$

$$v_m = \frac{144m}{12s} = 12 \frac{m}{s}$$

## Si conocemos la velocidad como función de la posición $v = v(x)$ , ¿cómo hallamos $a$ ?

La aceleración es la derivada de  $v$  respecto al tiempo



$$a = \frac{dv}{dt}$$

$$a \neq \frac{dv}{dx}$$

Regla de la cadena

$$a = \frac{dv}{dx} \frac{dx}{dt} = \frac{dv}{dx} v = \frac{d}{dx} \left( \frac{1}{2} v^2 \right)$$

Ej.:

$$v = \sqrt{kx}$$

$$a = \frac{k}{2\sqrt{kx}}$$

? NO

o bien

$$a = \frac{k}{2\sqrt{kx}} v = \frac{k}{2\sqrt{kx}} \sqrt{kx} = \frac{k}{2}$$

$$\frac{1}{2} v^2 = \frac{kx}{2}$$

$$\frac{d}{dx} \left( \frac{1}{2} v^2 \right) = \frac{k}{2}$$

Movimiento uniformemente acelerado

El resultado es la aceleración como función de la posición

Si lo que se conoce es  $a(x)$  tenemos una ecuación diferencial

En muchos problemas físicos lo que se conoce es la aceleración como función de la posición y/o de la velocidad

$$a = -\omega^2 x$$

Oscilador armónico

$$a = -\omega^2 x - \gamma v$$

Oscilador con rozamiento

$$a = -\frac{Gm}{x^2}$$

Campo gravitatorio

Esto son ecuaciones diferenciales

$$\ddot{x} = f(x, \dot{x}, t)$$

No existe fórmula general para resolverlas

Técnicas de solución

Métodos analíticos

Aproximaciones

Métodos numéricos

...o una combinación de ellas

Es un arte

Ejemplo de método numérico: el método de Euler

Datos:

$$a = a(x, v, t)$$

$$x(t = 0) = x_0$$

$$v(t = 0) = v_0$$

¿Podemos hallar  $x(t)$  y  $v(t)$ ?

$$t_1 \approx t_0 + \Delta t$$

En un  $\Delta t$  muy corto

$$x_1 \approx x_0 + v_0 \Delta t$$

$$a_0 = a(x_0, v_0, t_0)$$

$$t_0 = 0$$

$$v_1 \approx v_0 + a_0 \Delta t$$

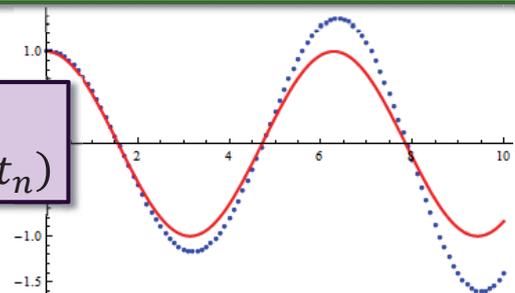
Con la nueva posición y velocidad podemos hallar la nueva aceleración y así sucesivamente

$$t_n = t_{n-1} + \Delta t$$

$$x_n = x_{n-1} + v_{n-1} \Delta t$$

$$v_n = v_{n-1} + a_{n-1} \Delta t$$

$$a_n = a(x_n, v_n, t_n)$$



Es muy poco preciso por la acumulación de errores